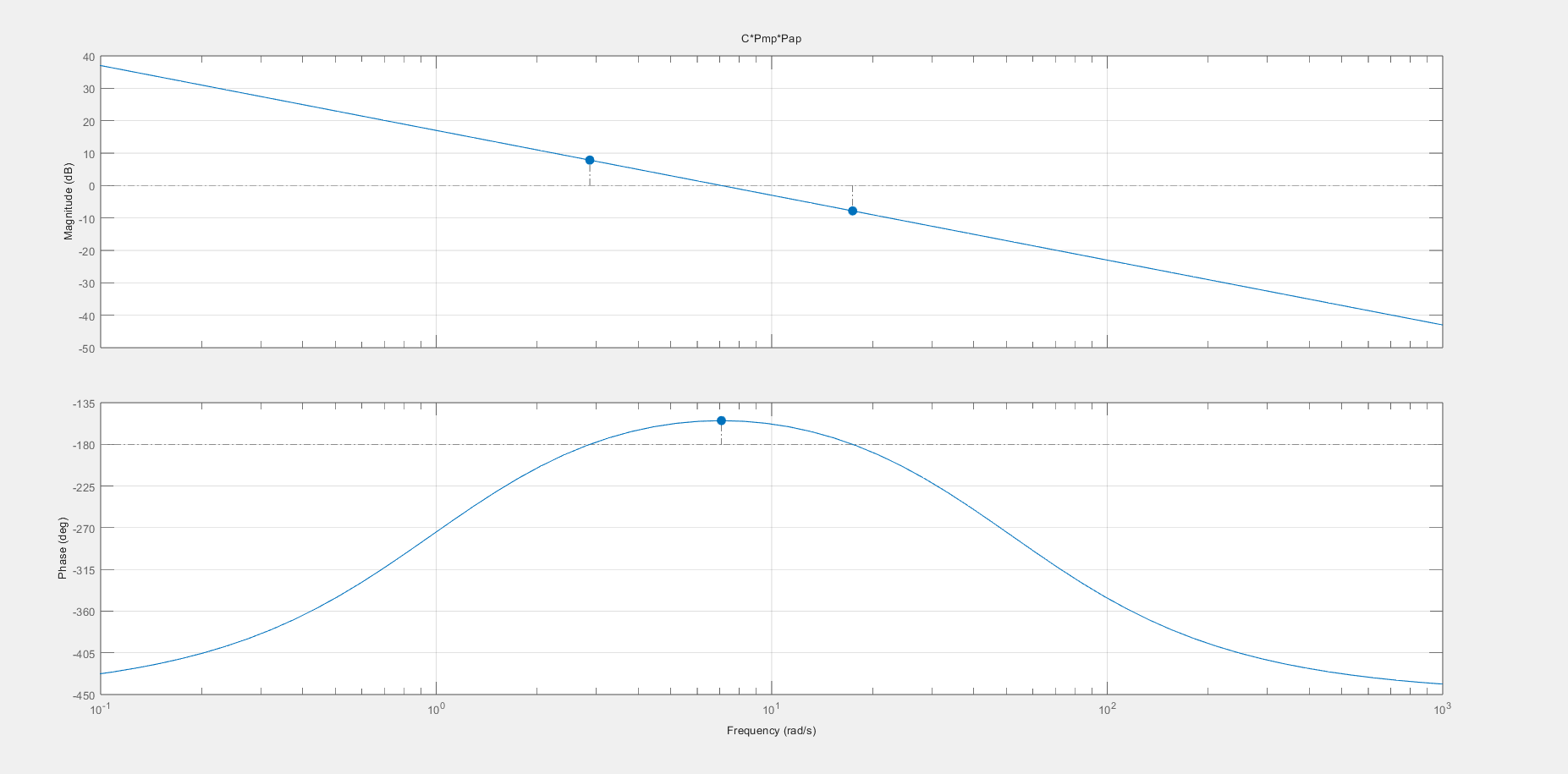
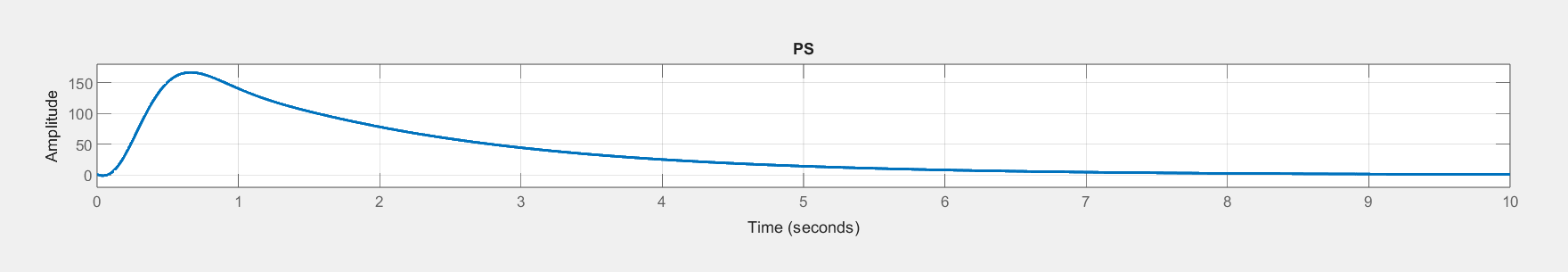
Final Control Brischetto

Problema 2

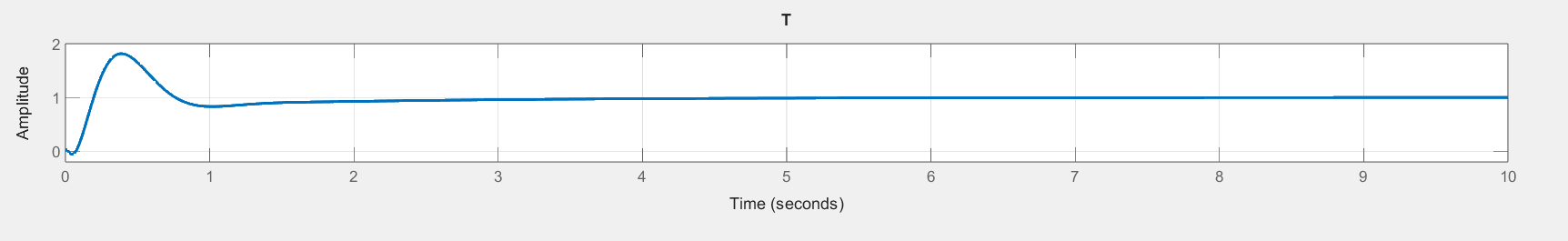
1. Transferencia L estabilizada con margen de fase 25.6 grados



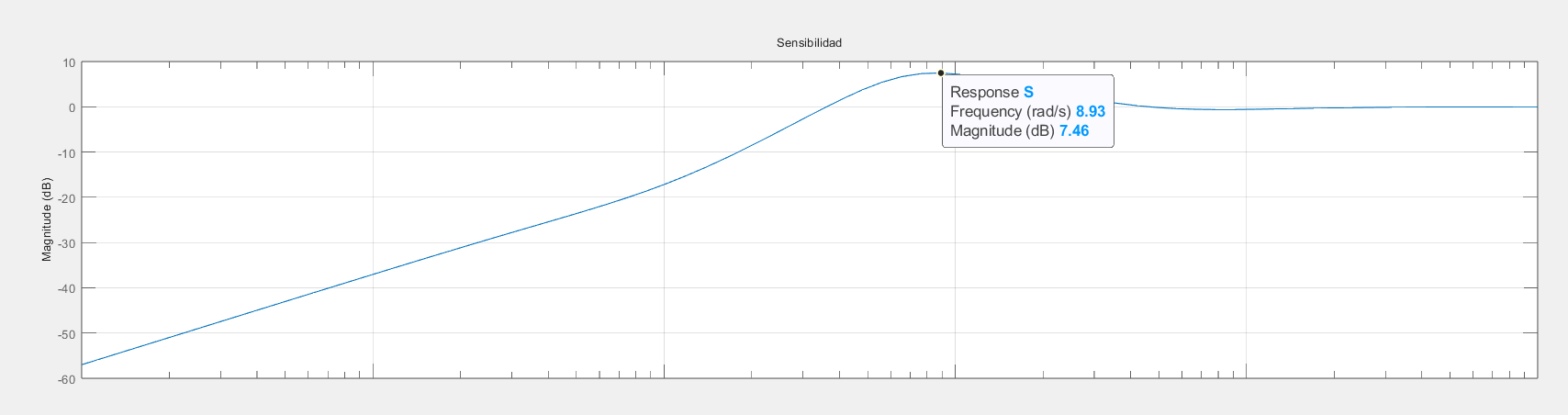
1. Respuesta al escalón perturbación de entrada



Respuesta a escalón a lazo cerrado

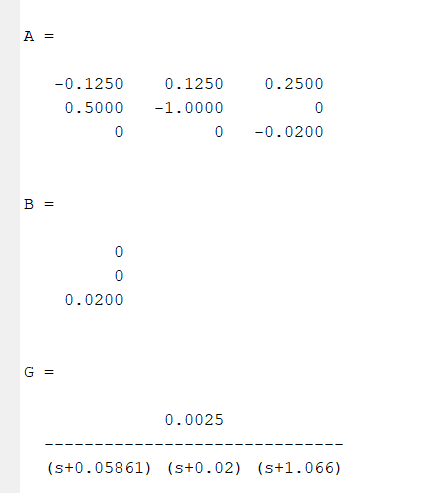


C) Máximo de la sensibilidad para hallar el margen de estabilidad.

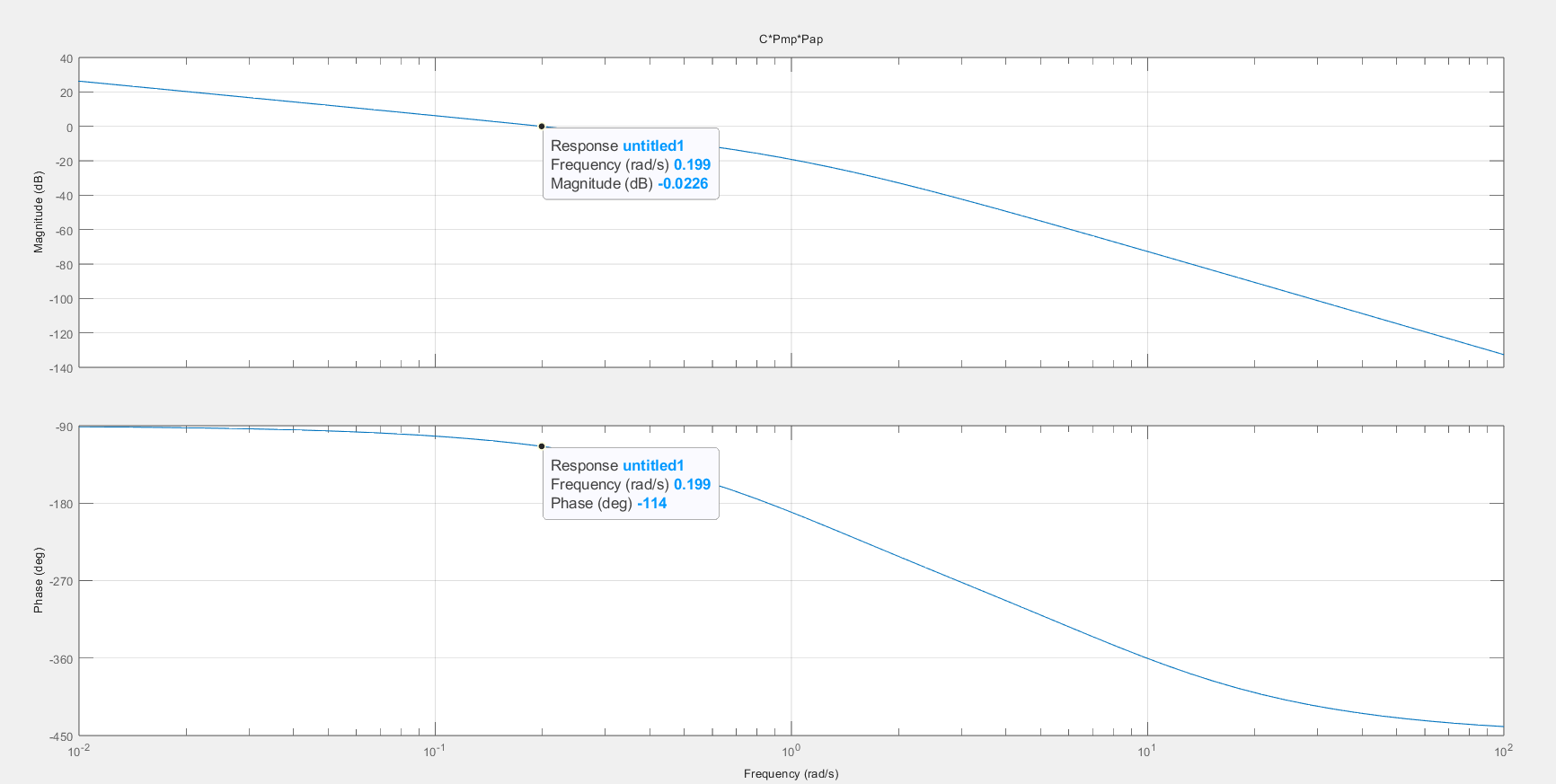


Problema 3

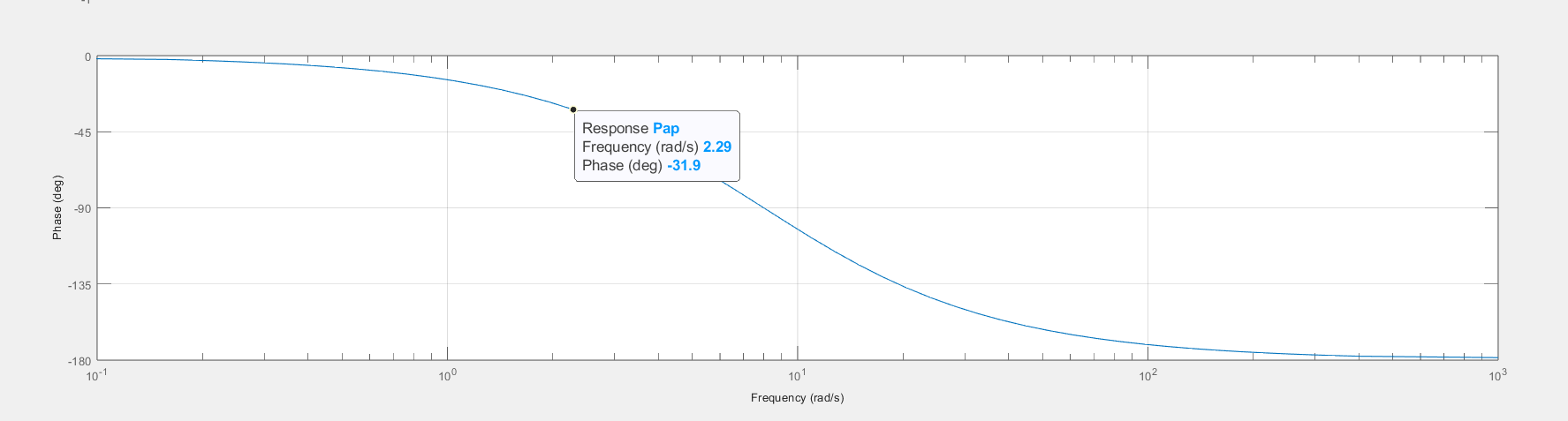
1. Matrices y transferencias obtenidas de la linealización



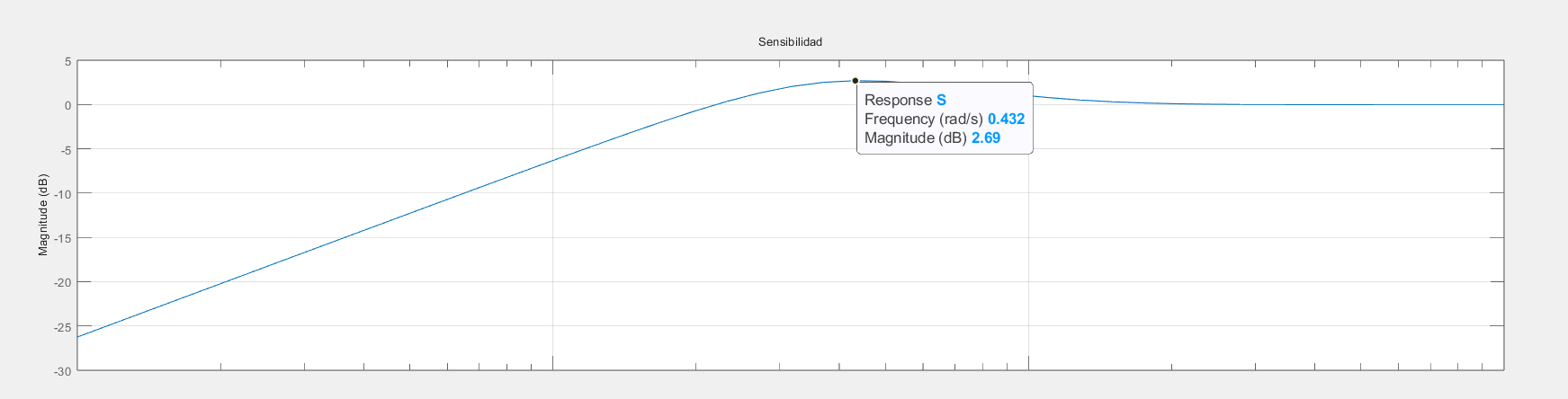
Transferencia total L compensada



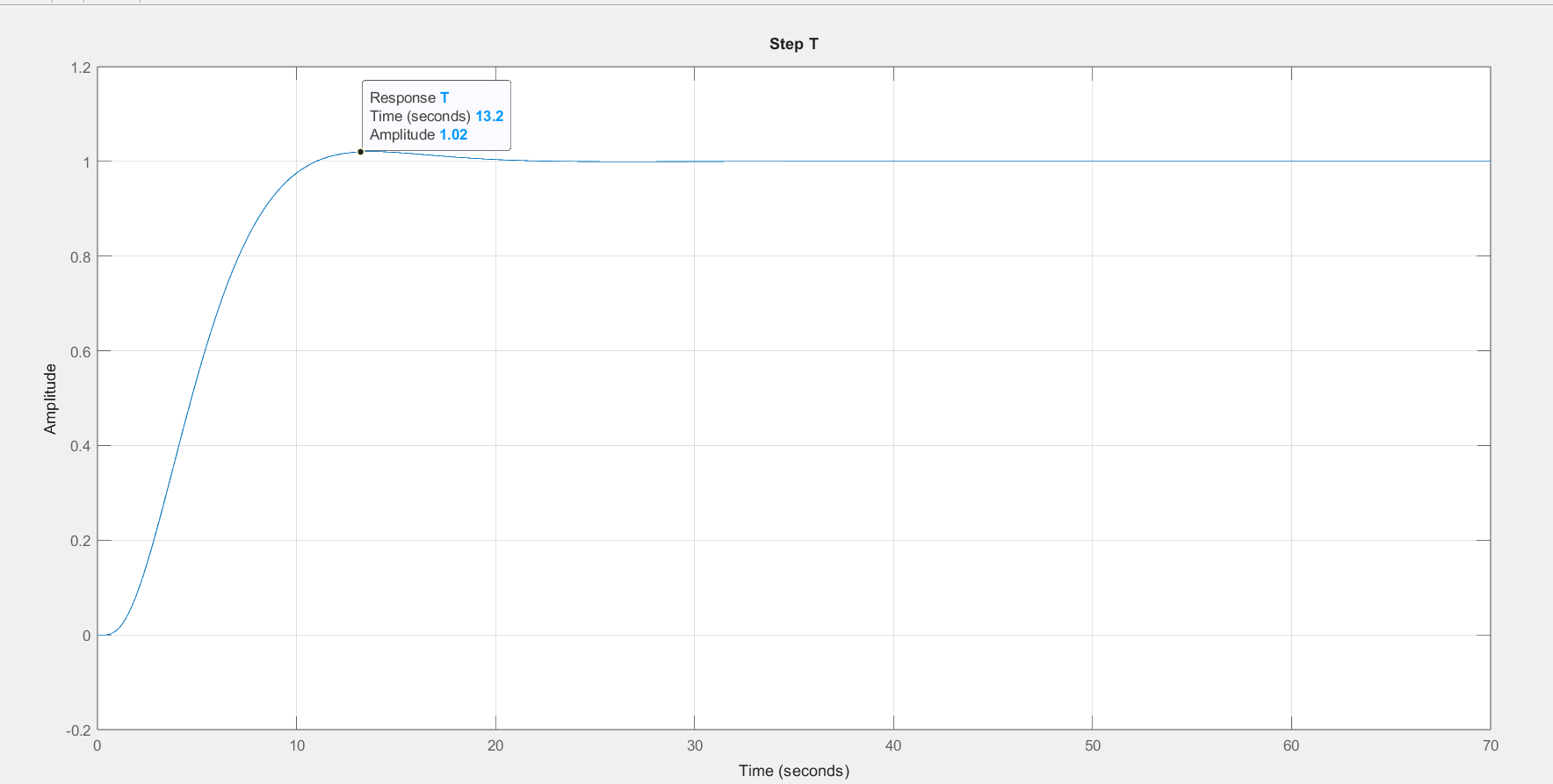
Frecuencia de cruce máxima impuesta por la digitalización



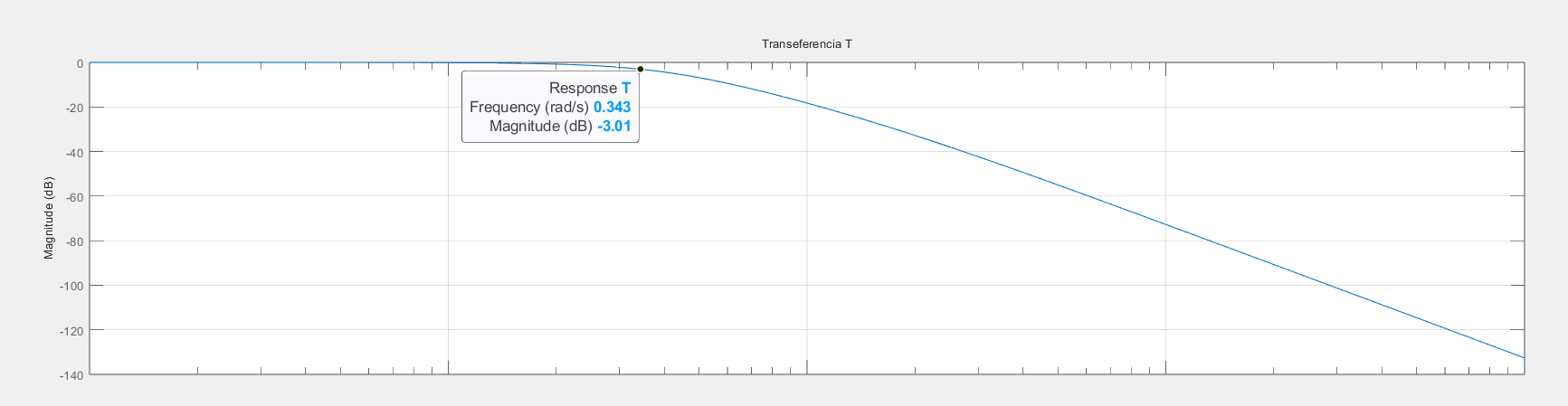
Pico de la sensibilidad



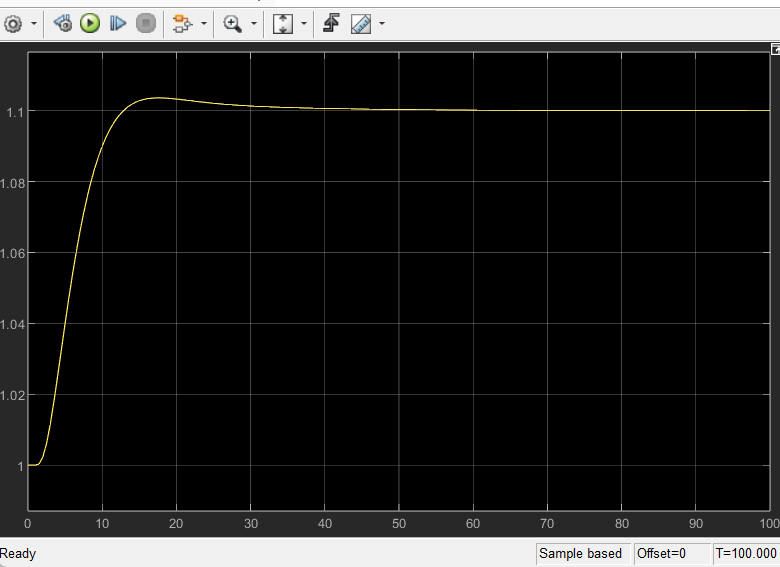
Respuesta al escalón de T



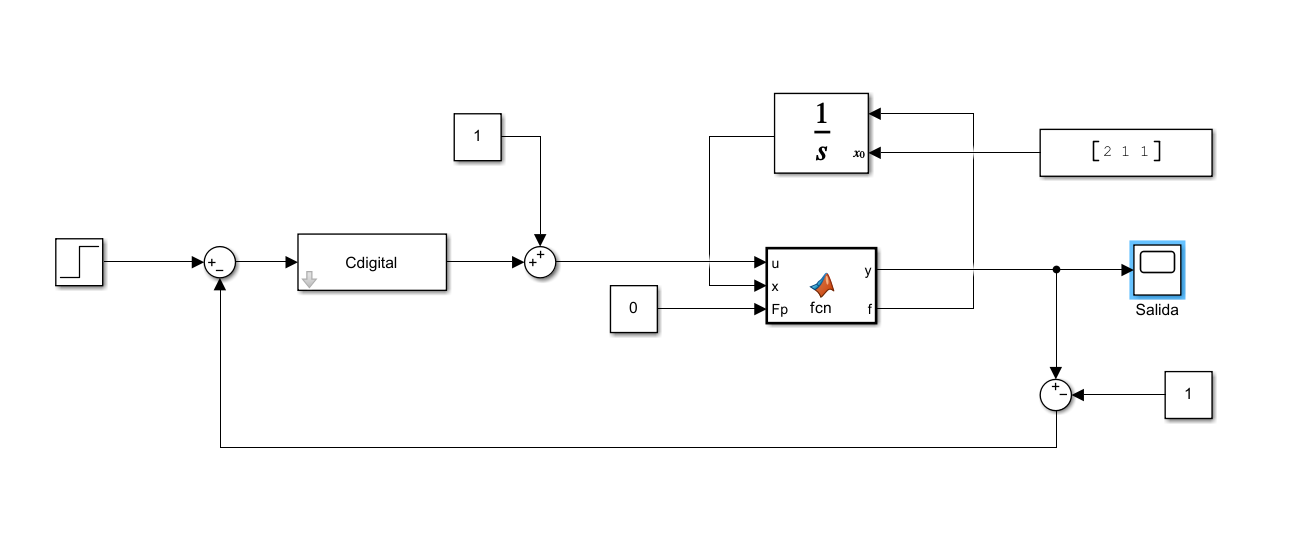
Ancho de banda de T



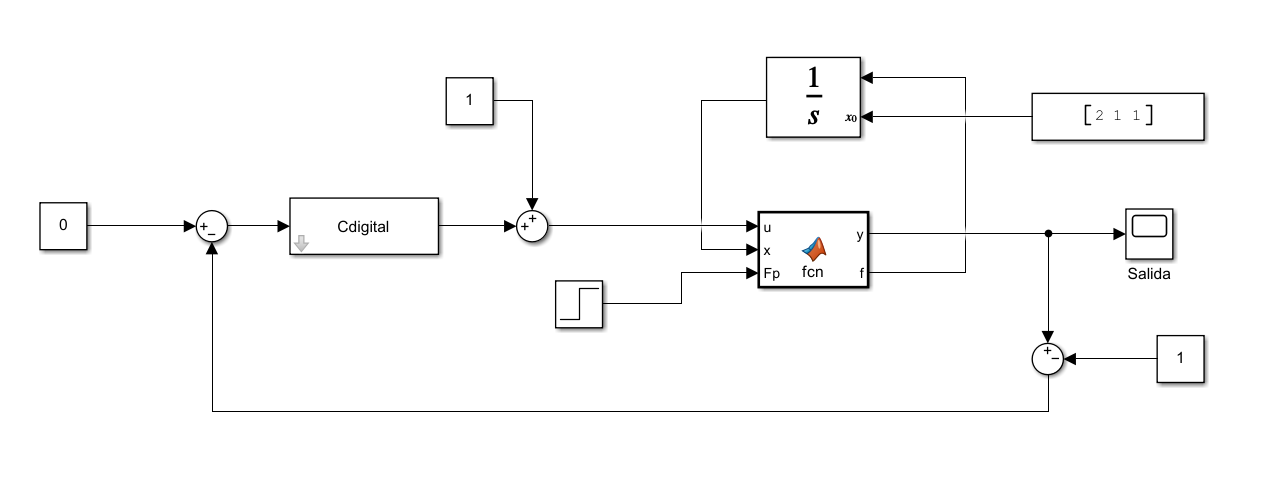
1. Escalón de referencia de 0.1 que lleva a la salida a 1.1. Notamos que se condice aproximadamente con la respuesta lineal obtenida.



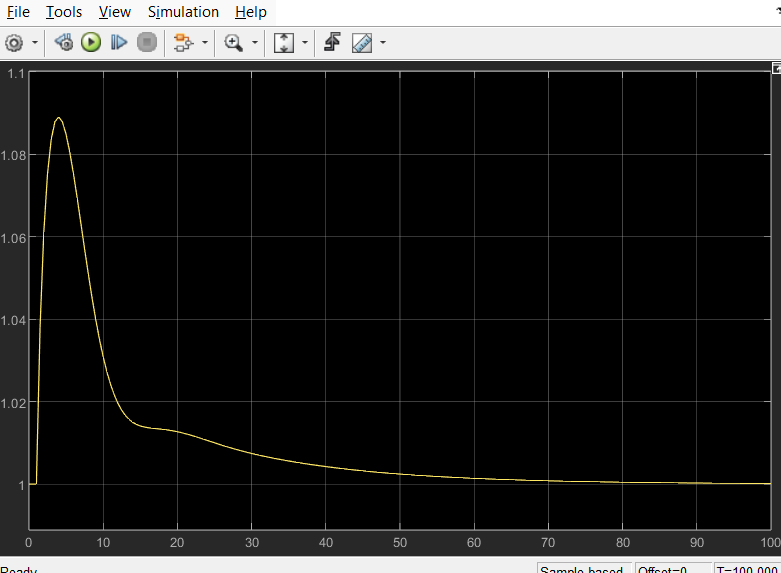
Sistema en Simulink



1. Simulación a perturbación de entrada Fp. Sistema en Simulink

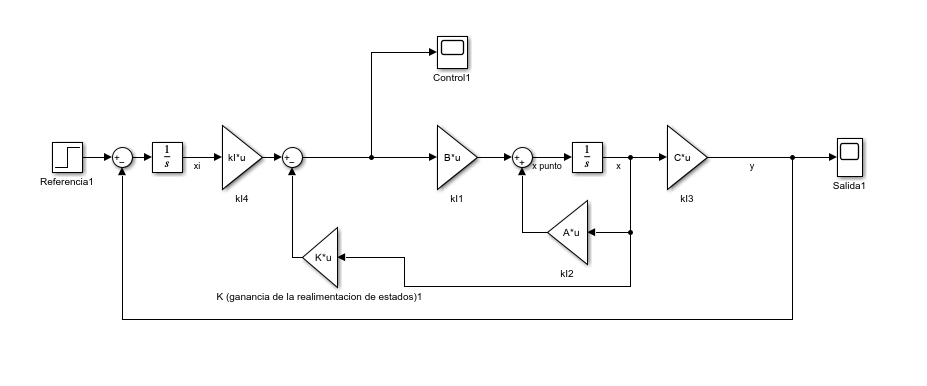


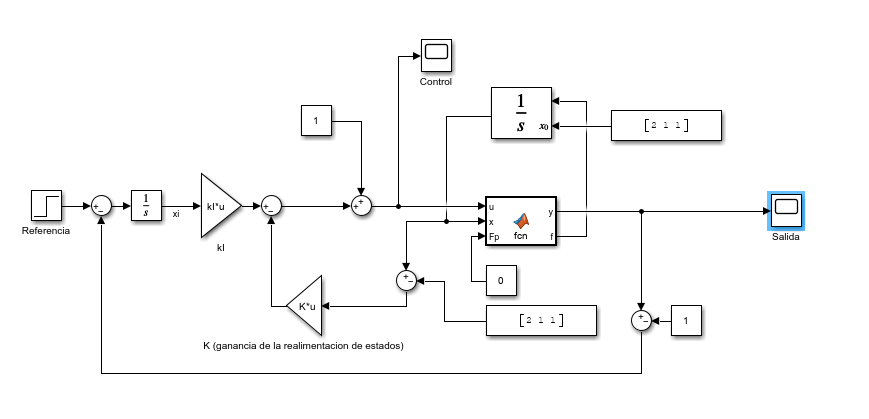
Salida ante perturbación de entrada escalón 0.1



Es claro que la rechaza a la salida debido a la acción integral del controlador.

Problema 4





Solo pude hacer funcionar la simulación lineal pude hacer que siga una referencia del tipo escalón de 0.1. La no lineal diverge.

